

APLICAÇÃO DA TRANSFORMADA DE LAPLACE A PROBLEMAS DE ENGENHARIA SANITÁRIA

Eng.º WALTER DEL PICCHIA (*)

O presente trabalho mostra como um problema de engenharia sanitária pode ser resolvido com o emprego da Transformada de Laplace (TL), ferramenta largamente utilizada no campo da engenharia de eletricidade.

O trabalho foi dividido em três partes: na primeira o problema é resolvido sem aplicação da TL, mas por extensão da Lei de Chick usual; na segunda, a Lei de Chick é generalizada, obtendo-se então a solução geral com emprego da TL; e na terceira, apresentamos um pequeno resumo sobre a Transformada de Laplace.

1. EXTENSÃO DA LEI DE CHICK

1.1 Lei de Chick

Consideremos um trecho de rio com velocidade constante v .

Se num dado ponto 0 lançarmos N_0 bactérias, um dos modelos para o cálculo das bactérias remanescentes num ponto x a jusante de 0 é a Lei de Chick [1]:

$$\frac{dy}{dt} = K (N_0 - y) = KB \quad (1)$$

onde:

y = número de bactérias eliminadas até o tempo $t = x/v$.

N_0 = número de bactérias lançadas no ponto 0.

B = número de bactérias remanescentes no tempo $t = x/v$.

Portanto, a Lei de Chick admite que a velocidade de eliminação das bactérias é proporcional ao número de bactérias remanescentes; a constante de proporcionalidade é K .

A resolução de (1) fornece:

$$B = N_0 e^{-Kt} \quad (2)$$

1.2 Problema

Deseja-se determinar o número de bactérias remanescentes B no ponto x (ou no tempo t) para um lançamento de bactérias distribuído ao longo do rio, lançamento este de d bactérias por unidade de comprimento.

A Lei de Chick, cuja solução é (2), não resolve o problema acima, pois admite um lançamento concentrado de N_0 bactérias no ponto 0.

Mostremos a seguir como podemos resolver o problema dado, utilizando (2).

1.3 Resolução do problema

Seja um trecho do rio de comprimento x . O número total de bactérias lançadas de 0 a x é $N_0 = x \cdot d$ bactérias. Se lançarmos essa quantidade no ponto 0, o número B de bactérias remanescentes em t é dado por $N_0 e^{-Kt}$ (curva A da figura 1). Vamos agora distribuir o lançamento $N_0 = x \cdot d$ em $n = 10$ lançamentos iguais, espaçados igualmente, de 0 a x . A curva resultante é composta de trechos de exponenciais e é vista na figura 1 (curva D). Desejamos determinar o valor $B(t)$ dado pelo ponto X' .

No traçado da curva D utilizamos as propriedades das exponenciais, quais sejam:

(*) PLANDRO — Engenheiros Consultores S.A. Departamento de Engenharia de Eletricidade da Escola Politécnica da USP.

TABELA I

ponto I : h	ponto I' : hα
ponto II : h + hα	ponto II' : (h + hα) α = hα + hα ²
ponto III : h + hα + hα ²	ponto III' : (h + hα + hα ²) α = hα + hα ² + hα ³
⋮	⋮
ponto X : ...	ponto X' : hα + hα ² + ... + hα ¹⁰ = h (α + α ² + ... + α ¹⁰)

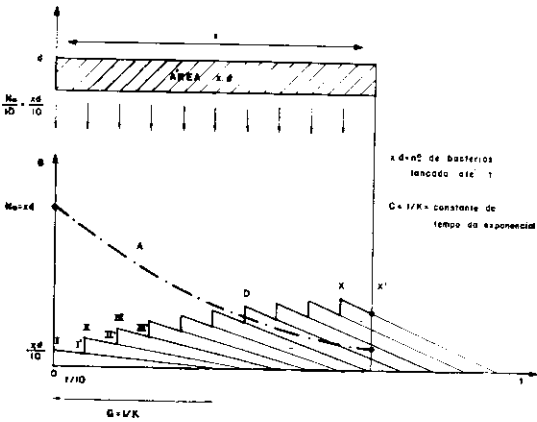


Fig. 1

Dada a exponencial $y = A e^{-Kt}$, a tangente à curva no ponto $y(0) = A$ corta o eixo dos t no ponto $C = \frac{1}{K}$ (ver figura 2). O valor C recebe o nome de constante de tempo e o valor de y no ponto $t = C$ é dado por

$$y(C) = A e^{-KC} = A \frac{1}{e} \cong 0,37 \cdot A$$

Além disso, para t pequenos a exponencial confunde-se com a tangente.

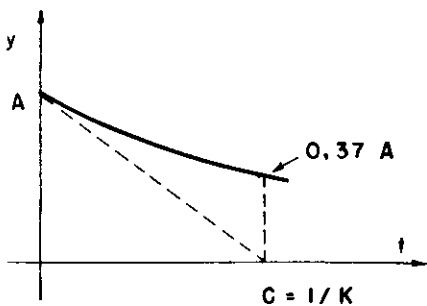


Fig. 2

No figura 1 admitimos que I I', II II', etc., são segmentos de reta e estes segmentos foram admitidos sobre a tangente à exponencial.

Portanto, o ponto X' (que fornece o valor B(t) procurado) é uma aproximação, e o erro cometido poderia ser calculado. Porém, quando o lançamento total for dividido em n partes e fizermos n crescer, como será visto adiante, o erro cometido tenderá a zero.

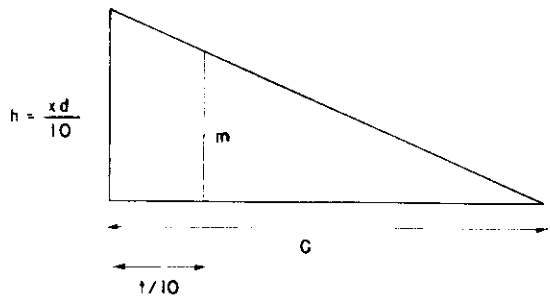
Determinemos o valor de B no ponto X':

a) Conhecidos os pontos I, II, etc., os pontos I', II', etc., são determinados por (ver figura 3):

$$m = h \cdot \alpha$$

$$\text{com } \alpha = 1 - \frac{t}{10 C} = 1 - \frac{\gamma}{10}$$

$$e \quad \gamma = \frac{t}{C} = t K$$



$$\frac{h}{C} = \frac{m}{C - \frac{t}{10}} \quad \therefore \quad m = h \left(1 - \frac{t}{10 C} \right)$$

Fig. 3

b) Os valores I, I', II, II', etc., são determinados sucessivamente, obtendo-se a tabela I.

Generalizando para n qualquer obtemos:

$$B = h (\alpha + \alpha^2 + \dots + \alpha^n) = h \frac{\alpha^n \cdot \alpha - \alpha}{\alpha - 1} = h \frac{\alpha^{n+1} - \alpha}{\alpha - 1} \quad (3)$$

Substituindo

$h = x \cdot d/n$ e $\alpha = 1 - \frac{\gamma}{n}$ em (3) obtemos:

$$B = x d \left[\frac{1}{\gamma} - \frac{1}{n} - \frac{1}{\gamma} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^{n+1} \right]$$

Exemplo:

Para $n = 10$ e $\gamma = \frac{t}{C} = 2$ obtemos:

$$B = x d \left[0,5 - 0,1 - \frac{1}{2} \left(1 - 0,2 \right)^{11} \right] = 0,36 N_0$$

Façamos agora n tender a ∞ (é o mesmo que fazer a distribuição de bactérias tender a d bactérias por unidade de comprimento). $B(t)$ será dado por:

$$B = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x d}{\gamma} \left[\frac{1}{\gamma} - \frac{1}{n} - \frac{1}{\gamma} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^{n+1} \right]$$

Portanto:

$$B = \frac{x d}{\gamma} \left[1 - \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^{n+1} \right]$$

pois:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\gamma} = \frac{1}{\gamma} \quad \text{e} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} = 0$$

Determinemos:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^{n+1}$$

Temos:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{n} \right)^{n+1} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{n} \right)^n$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{n} \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{n} \right)^n$$

$$\text{pois} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{n} \right) = 1$$

Fazendo a troca de variáveis $a = -n$, obtemos:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{n} \right)^n =$$

$$\lim_{a \rightarrow -\infty} \left(1 + \frac{1}{a} \right)^{-a} =$$

$$= \lim_{a \rightarrow -\infty} \frac{1}{\left(1 + \frac{1}{a} \right)^a} =$$

$$= \frac{1}{\lim_{a \rightarrow -\infty} \left(1 + \frac{1}{a} \right)^a} = \frac{1}{e}$$

Portanto:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^{n+1} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^n$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^n \text{ pois}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right) = 1 \text{ para } \frac{1}{\gamma} = \frac{C}{t} \neq 0$$

Fazendo a troca de variáveis $y = \frac{n}{\gamma}$, obtemos:

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{\gamma}{n} \right)^n &= \lim_{y \rightarrow \infty} \left(1 - \frac{1}{y} \right)^{\gamma y} = \\ &= \frac{1}{e^\gamma} = e^{-\gamma} \end{aligned}$$

Portanto:

$$B(t) = \frac{d}{\gamma} \left(1 - e^{-\gamma} \right) = \frac{d}{t K} \left(1 - e^{-Kt} \right)$$

ou, como $\frac{x}{t} = v$,

$$B(t) = \frac{v d}{K} \left(1 - e^{-Kt} \right) \quad (4)$$

A fórmula (4) também pode ser escrita:

$$B(t) = \frac{b}{K} \left(1 - e^{-Kt} \right)$$

onde:

b é o número de bactérias lançadas por unidade de tempo ao longo do rio,

pois:

$$b = \frac{x d}{t} = v d$$

Exemplo:

Para $t = 2 \text{ C} = 2/K$ e $v = x/t$

obtemos:

$$B = \frac{(x/t) \, d}{2/t} \left(1 - e^{-2} \right) =$$

$$= \frac{x \, d}{2} \left(1 - e^{-2} \right) = 0,43 \cdot N_0$$

2. GENERALIZAÇÃO PARA QUALQUER FUNÇÃO DE DISTRIBUIÇÃO

Utilizando a Transformada de Laplace vamos generalizar a Lei de Chick, permitindo que o lançamento de bactérias seja feito de acordo com qualquer função de distribuição desejada. Os casos vistos atrás:

- a) Lançamento concentrado de N_0 bactérias no ponto 0:

$$B(t) = N_0 e^{-Kt}$$

- b) Lançamento uniformemente distribuído de b bactérias por unidade de tempo, ao longo do rio:

$$B(t) = \frac{b}{K} \left(1 - e^{-Kt} \right)$$

serão casos particulares da generalização que faremos.

2.1 Lei de Chick para qualquer função de distribuição

Seja $f(t)$ a função de distribuição do lançamento de bactérias ao longo do rio (ver figura 4).

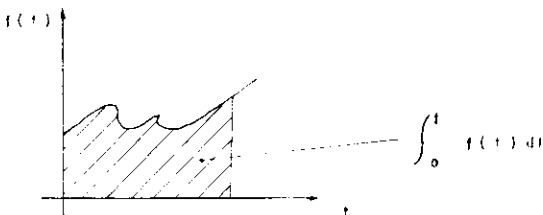


Fig. 4

O número de bactérias lançadas desde o tempo $t = 0$ (ponto 0) até o tempo t é dado por:

$$\int_0^t f(t) \, dt$$

Portanto, a Lei de Chick pode ser escrita:

$$\frac{dy}{dt} = K \left(\int_0^t f(t) \, dt - y \right) = KB \quad (5)$$

onde:

y , $f(t)$, K e B têm os significados já citados atrás. $f(t)$ será chamada «função excitação» e $y(t)$ será chamada «função resposta».

Transformando (5) obtemos:

$$s Y(s) - \alpha_0 = K \frac{F(s)}{s} - K Y(s)$$

com

$Y(s) = \mathcal{L} [y(t)] =$ Transformada de Laplace de $y(t)$

e

$F(s) = \mathcal{L} [f(t)] =$ Transformada de Laplace de $f(t)$

Como $\alpha_0 =$ número de bactérias eliminadas no tempo $t = 0$, é nulo, vem

$$Y(s) = \frac{K}{s(s+K)} F(s)$$

$$T(s) = \frac{Y(s)}{F(s)} = \frac{K}{s(s+K)}$$

é a «função de transferência» do sistema (relação entre a transformada da função resposta e a transformada da função excitação).

De $B = \int_0^t f(t) \, dt - y,$

transformando, vem:

$$B(s) = \frac{F(s)}{s} - Y(s) = \frac{F(s)}{s} -$$

$$- \frac{K F(s)}{s(s+K)} = \frac{F(s)}{s+K} \quad (6)$$

com

$$B(s) = \mathcal{L} [B(t)]$$

2.2 Aplicação

Vamos aplicar (6) para os dois casos de distribuição já vistos:

a) Lançamento concentrado de N_0 bactérias no ponto 0.

A função de distribuição será $f(t) = N_0 \delta(t)$ (ver figura 5).

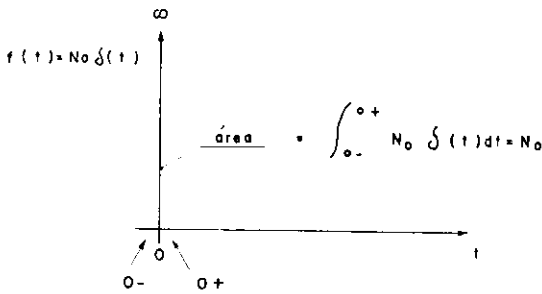


Fig. 5

onde:

$\delta(t)$ é a função impulsiva definida por:

$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & \text{para } t \neq 0 \\ \infty & \text{para } t = 0 \end{cases}$$

e

$$\int_{0-}^{0+} \delta(t) dt = 1$$

Temos:

$$F(s) = \mathbf{L} [f(t)] = \mathbf{L} [N_0 \delta(t)] = N_0$$

De (6) vem:

$$B(s) = \frac{N_0}{s + K}$$

Portanto, antitransformando:

$$B(t) = \mathbf{L}^{-1} [B(s)] = N_0 e^{-Kt}, \text{ como já foi visto.}$$

b) Lançamento uniformemente distribuído de b bactérias por unidade de tempo.

A função de distribuição será $f(t) = b$ (ver figura 6).

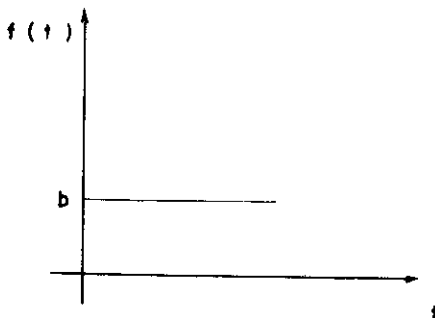


Fig. 6

Temos:

$$F(s) = \mathbf{L} [f(t)] = \mathbf{L} [b] = \frac{s}{b}$$

De (6) vem:

$$B(s) = \frac{b}{s(s + K)}$$

Portanto, antitransformando

$$B(t) = \mathbf{L}^{-1} [B(s)] = \frac{b}{K} \left(1 - e^{-Kt} \right), \text{ como já foi visto.}$$

3. A TRANSFORMAÇÃO DE LAPLACE COMO MÉTODO DE RESOLUÇÃO DE EQUAÇÕES DIFERENCIAIS LINEARES

3.1 Introdução

Apresentamos a seguir um resumo introdutório à Transformação de Laplace, sem nenhuma preocupação de rigor matemático. O leitor interessado poderá consultar [2] da bibliografia para um primeiro estudo; outras publicações, para um estudo mais profundo, são indicadas na mesma referência [2].

A Transformada de Laplace é utilizada de modo semelhante ao uso dos logaritmos para efetuar produtos:

- Sejam os números A e B
- Desejamos $P = A \times B$
- Determinamos $a = \log A$ e $b = \log B$ (transformação)
- Calculamos $p = a + b$
- Determinamos $P = \text{anti-log } p$ (antitransformação)
- P é o produto procurado.

A utilização da Transformação de Laplace para resolver equações diferenciais lineares, a coeficientes constantes, segue um esquema semelhante:

- Seja a equação diferencial (por exemplo de 2.^a ordem),

$$a_0 \frac{d^2y}{dt^2} + a_1 \frac{dy}{dt} + a_2 y = z(t)$$

com a_0, a_1 e a_2 constantes e $z(t)$ dada (função excitação).

b) Desejamos resolver a equação, ou seja, determinar y em função de t :

$$y = f(t) \text{ (função resposta)}$$

c) Transformamos a equação acima utilizando a Transformação de Laplace, obtendo:

$$a_0[s^2 Y(s) - s \alpha_0 - \alpha_1] + a_1 [s Y(s) - \alpha_0] + a_2 Y(s) = Z(s)$$

onde:

$Y(s) = \mathbf{L} [y(t)] =$ Transformada de Laplace de $y(t)$

$Z(s) = \mathbf{L} [z(t)] =$ Transformada de Laplace de $z(t)$

$\alpha_0 =$ Valor inicial de y (dado)

$\alpha_1 =$ Valor inicial de $\frac{dy}{dt}$ (dado)

d) Calculamos $Y(s)$, obtendo:

$$Y(s) = \frac{Z(s) + a_0 \alpha_0 s + a_0 \alpha_1 + a_1 \alpha_0}{a_0 s^2 + a_1 s + a_2}$$

e) Antitransformamos $Y(s)$:

$$y(t) = \mathbf{L}^{-1} [Y(s)]$$

f) $y(t)$ é a solução procurada.

No cálculo do produto $P = A \times B$ por meio de logaritmos podemos utilizar-nos de tabelas para determinar os logaritmos de A e B (transformação), e para determinar o antilogaritmo de p (antitransformação).

Do mesmo modo, na resolução de equações diferenciais por meio da Transformação de Laplace, podemos utilizar-nos de tabelas para determinar a transformada da excitação, $Z(s) = \mathbf{L} [z(t)]$ e para determinar a anti-transformada da resposta

$$y(t) = \mathbf{L}^{-1} [Y(s)]$$

3.2 Definições e algumas propriedades

Embora existam tabelas que fornecem a Transformada de Laplace de centenas de funções (ver [3]), é útil conhecermos a definição da TL, aplicando-a para alguns casos simples.

Seja uma função $f(t)$ contínua, ou no máximo com um número finito de descontinuidades, definida para os $t > 0$.

A transformada de Laplace de $f(t)$ é dada por :

$$\mathbf{L} [f(t)] = F(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

Decorre imediatamente da definição:

a) $\mathbf{L} [a f(t)] = a \mathbf{L} [f(t)]$, com $a =$ constante

b) $\mathbf{L} [f_1(t) + f_2(t)] = \mathbf{L} [f_1(t)] + \mathbf{L} [f_2(t)]$

ou seja: a Transformação de Laplace é uma operação linear.

Calculemos as transformadas de algumas funções simples:

a) Função degrau na origem, $h(t)$

Essa função é definida por:

$$h(t) = \begin{cases} 0 & \text{para } t < 0 \\ 1 & \text{para } t > 0 \end{cases}$$

Aplicando a definição, obtemos:

$$\mathbf{L} [h(t)] = \int_0^{\infty} e^{-st} h(t) dt =$$

$$\int_0^{\infty} e^{-st} \cdot 1 \cdot dt = \left[-\frac{1}{s} e^{-st} \right]_{t=0}^{t=\infty}$$

$$= -0 + \frac{1}{s} e^0 = \frac{1}{s}$$

b) Função exponencial e^{at}

Obtemos:

$$\mathbf{L} [e^{at}] = \int_0^{\infty} e^{-st} e^{at} dt =$$

$$= \int_0^{\infty} e^{(-s+a)t} dt = \frac{1}{s-a}$$

Do mesmo modo, aplicando a definição, obtemos:

s) Função impulsiva, $\delta(t)$

Esta função é definida por (ver figura 5):

$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & \text{para } t \neq 0 \\ \infty & \text{para } t = 0 \end{cases}$$

e

$$\int_{0^-}^{0^+} \delta(t) dt = 1$$

Deduz-se:

$$\mathbf{L} [\delta(t)] = \int_0^{\infty} e^{-st} \delta(t) dt = 1$$

d) Função seno, $\text{sen. } wt$

$$\mathbf{L} [\text{sen } wt] = \frac{w}{s^2 + w^2}$$

Apresentamos a seguir algumas propriedades que facilitam a obtenção das TL das funções desejadas.

Sendo

$F(s) = \mathbf{L} [f(t)]$, as seguintes propriedades são válidas:

a) Derivada da transformada:

$$\frac{d}{ds} F(s) = -\mathbf{L} [t \cdot f(t)]$$

b) Translação de s :

$$F(s + a) = \mathbf{L} [e^{-at} f(t)]$$

c) Translação de t :

$$\mathbf{L} [f(t - a)] = e^{-as} F(s)$$

d) Produto por constante:

$$\mathbf{L} [f(at)] = \frac{1}{a} F\left(\frac{s}{a}\right)$$

e) Transformada da derivada:

$$\mathbf{L} \left[\frac{df}{dt} \right] = s F(s) - \alpha_0$$

com $\alpha_0 =$ valor inicial de $f(t)$

Por aplicação sucessiva desta expressão obtemos a derivada de qualquer ordem, para quaisquer condições iniciais.

No caso de condições iniciais nulas obtemos:

$$\text{Para } \alpha_0 = 0 \text{ obtem-se } \mathbf{L} \left[\frac{df}{dt} \right] = s F(s)$$

Generalizando, para valores iniciais nulos, obtemos para as derivadas 2.^a, 3.^a, ... n-ésima:

$$\mathbf{L} \left[\frac{d^2f}{dt^2} \right] = s^2 F(s)$$

$$\mathbf{L} \left[\frac{d^3f}{dt^3} \right] = s^3 F(s)$$

$$\begin{aligned} & \dots \\ & \dots \\ & \dots \\ & \dots \end{aligned}$$

$$\mathbf{L} \left[\frac{d^n f}{dt^n} \right] = s^n F(s)$$

f) Transformada da integral

$$\mathbf{L} \left[\int_0^t f(t) dt \right] = \frac{F(s)}{s}$$

Agradecimentos

Agradecemos aos Eng.^{os} J. M. de Azevedo Netto, J. M. Costa Rodrigues, M. Lothar Hess e H. Felício dos Santos pela colaboração recebida.

REFERÊNCIAS

[1] Fair, G. M., Geyer, J. C., and Okum, D. A., Water and Wastewater Engineering, John Wiley and Sons, N. York, 1968.
 [2] Orsini, L. Q., Circuitos elétricos, Editora Universidade de São Paulo — Edgard Blücher Ltda., 1971.
 [3] Doetsch, G., Handbruch der Laplace — Transformation, Birkhausen, Basel, 1950.